



AQUAMAT 3001

Motorisation de couverture automatique à partir d'octobre 2019

NOTICE D'INSTALLATION ET DE MAINTENANCE

A lire attentivement et à conserver pour consultation ultérieure

Vous venez d'acquérir une motorisation « Aquamat 3001 » de couverture automatique pour piscine et nous vous remercions de votre confiance. Il s'agit d'un produit efficace, performant et fiable. Avant d'entreprendre son installation et son utilisation, lisez attentivement les informations ci-après. Elles contiennent d'importantes recommandations sur les différentes manipulations et conseils d'utilisation. Gardez soigneusement ces informations et montrez-les aux utilisateurs éventuels.

SOMMAIRE

NOTICE D'INSTALLATION	3
1.1. Outillage nécessaire.....	3
1.2. Contrôle de l'arrivée électrique.....	3
1.3. Contrôle du drainage de la fosse sèche.....	3
MOTORISATION	4
1. Matériel fourni.....	4
2. Mise en place du moteur.....	4
3. Boîtier de connexion.....	5
4. Raccordement électrique du coffret de gestion.....	5
4.1. Installation du coffret.....	5
4.2. Réversibilité de l'ouverture du coffret.....	5
5. Boîtier à clé.....	6
6. Branchement électrique.....	6
6.1. Asservissement.....	7
6.2. Boîtier de raccordement STARDECK.....	7
7. Réglage et programmation des fins de courses.....	8
7.1. La carte électronique.....	8
8. Le panneau de contrôle.....	9
8.1. Initialisation de la carte électronique:.....	9
8.2. Validation du sens de rotation de l'axe :.....	9
8.3. Programmation des fins de course :.....	10
9. Schéma électrique.....	10
10. Montage du volant.....	11
11. Recommandations d'utilisation.....	11
12. Entretien et hivernage.....	12

NOTICE D'INSTALLATION

1.1. Outillage nécessaire

Étape	Outillage nécessaire
Montage du moteur et du coffret de gestion	<ul style="list-style-type: none">- Petit tournevis plat d'électricien- Tournevis cruciforme- Pince à dénuder- Pince coupante- Cutter- Perceuse à percussion et foret à béton Ø 8

1.2. Contrôle de l'arrivée électrique

Prévoir la gaine pour le câble d'alimentation du moteur :

- Câble 3 × 4 mm² jusqu'à 20 m
- Câble 3 × 6 mm² jusqu'à 30 m

Prévoir la gaine pour le câble du capteur du moteur :

- Câble 3 × 1 mm² blindé
- S'assurer que le câble du capteur ne soit pas dans la même gaine qu'un appareil énergivore.

Prévoir la gaine pour le câble d'alimentation du surpresseur (option Cleandeck):

- Câble 3 × 1,5 mm² jusqu'à 20 m
- Câble 3 × 2,5 mm² jusqu'à 50 m

1.3. Contrôle du drainage de la fosse sèche

Le moteur Aquamat n'est pas étanche à l'immersion, mais uniquement à la projection d'eau (IP55). Il est donc impératif d'installer le moteur dans une fosse drainée, équipée d'une pompe de relevage et dont la porte dispose d'un outil de fermeture. Les dimensions de cette fosse devront impérativement correspondre aux plans de génie civil.

MOTORISATION

1. Matériel fourni

- Moteur avec son boîtier de connexion
- Coffret de gestion de la couverture automatique
- Clavette moteur
- Clavette en U
- Volant (dans le cas d'un moteur type AQUAMAT)

2. Mise en place du moteur

Positionner la rainure de l'arbre vers le haut.

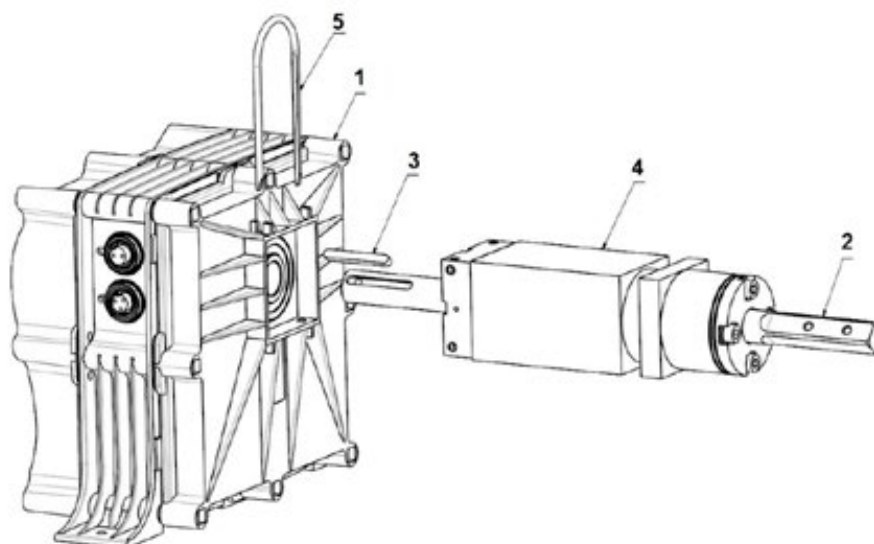
Placer la clavette du moteur dans la rainure de l'arbre.

Mettre en place le moteur en faisant coïncider la clavette avec la rainure de l'arbre creux.

Pousser à fond. Si on observe une résistance, vérifier que la clavette du moteur est bien positionnée.

Mettre en place la clavette en U en veillant à ce qu'elle ressorte de la partie basse de la traversée de paroi.

Rep	Désignation	Qté
1	Moteur Aquamat 3001	1
2	Arbre inox Ø30 mm	1
3	Clavette moteur	1
4	Traversée de paroi Stardeck	2
5	Clavette en U	2



3. Boîtier de connexion

Percer le mur au-dessus du moteur à l'aide d'un foret Ø 8 et fixer le boîtier de connexion.

4. Raccordement électrique du coffret de gestion

4.1. Installation du coffret

Le coffret électrique de gestion doit être fixé sur une paroi du local technique, à l'abri du soleil et de la pluie, et à plus de 3,5 m du bassin.

Les étapes de montage sont les suivantes :

Débloquer les 6 vis plastiques et retirer la face avant du coffret.

Dans le fond du coffret, retirer la vis de maintien de l'étrier de fixation

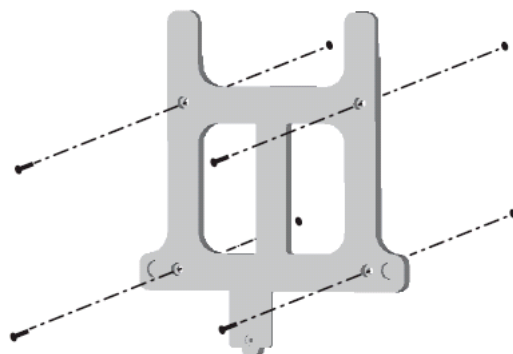
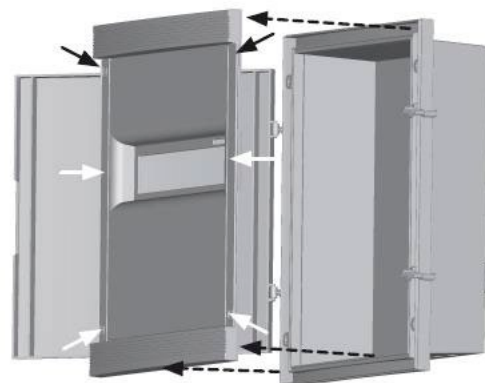
Utiliser l'étrier comme gabarit de perçage

Fixer l'étrier au mur à l'aide des chevilles et vis fournies

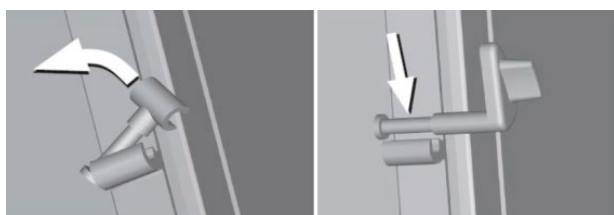
Accrocher le coffret sur l'étrier et remettre la vis en place

Mettre en place les presse-étoupes et réaliser les connexions

Remonter la face avant lorsque le câblage est terminé



4.2. Réversibilité de l'ouverture du coffret



Retirer la porte de ses charnières.

Retirer les charnières et les verrous.

Intervertir et replacer les charnières et les verrous.

Recliper la porte dans ses charnières.

ATTENTION

Les instructions ci-après concernent uniquement les connexions qui doivent être effectuées par l'installateur. Le câblage du coffret est déjà réalisé lors de la fabrication et ne doit en aucun cas être modifié au risque de dégradations ou d'accidents.

Il est primordial d'utiliser des câbles de section suffisante en fonction de l'intensité qu'ils doivent véhiculer. Vérifier également le serrage correct des connexions.

Un câble de section insuffisante ou une connexion mal serrée s'échauffe et peut provoquer un début d'incendie.

Selon la norme C15-100, un disjoncteur différentiel de 30 mA doit impérativement être installé en tête de ligne.

5. Boîtier à clé

Le boîtier de commande à clé doit impérativement être fixé à un endroit duquel la totalité du bassin est visible. Ainsi, la personne qui procède au déroulement de la couverture sur le bassin peut s'assurer qu'aucun baigneur n'est dans le bassin pendant toute la durée de cette opération (exigence NF P90-308).

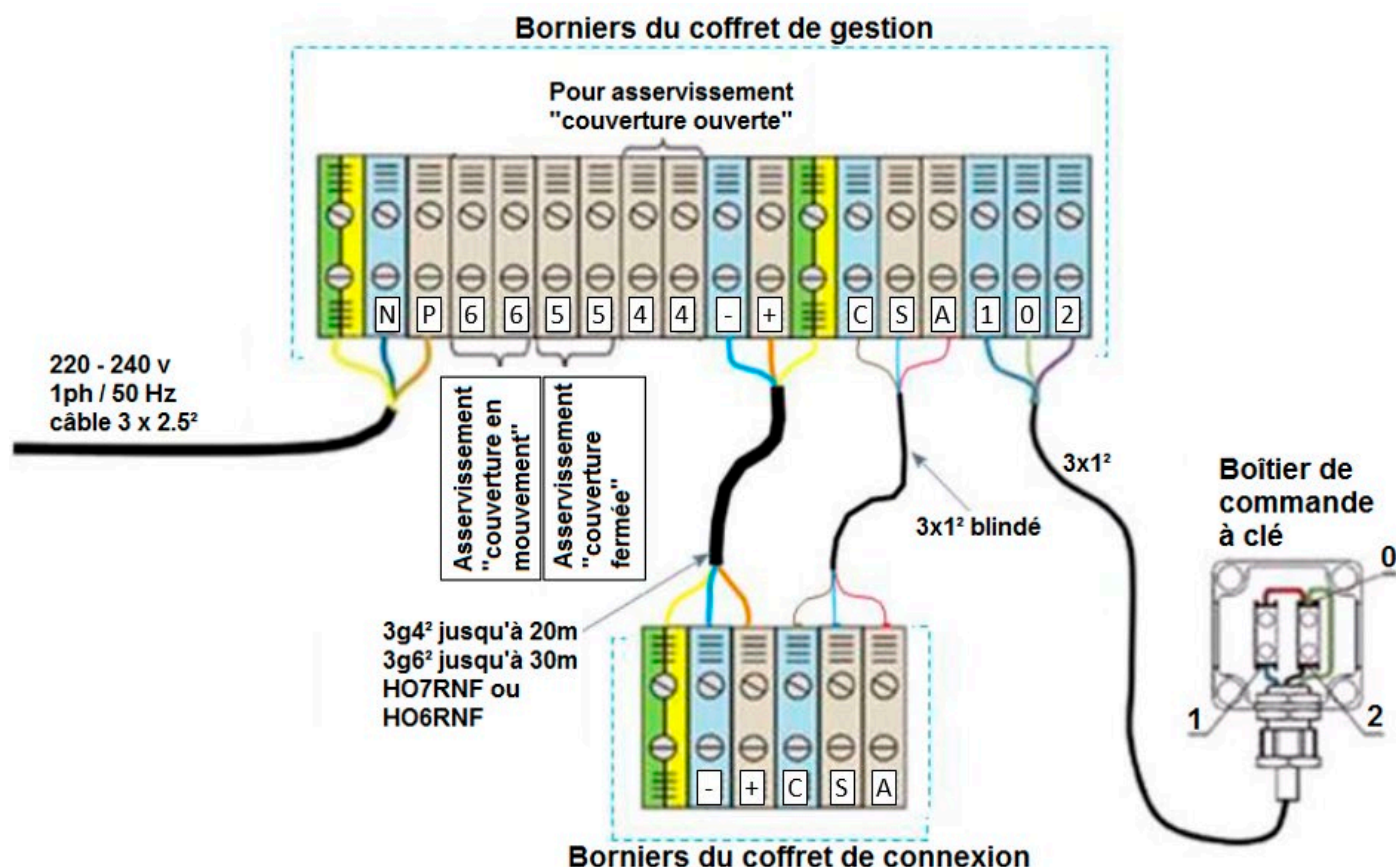
Prévoir de faire cheminer une gaine entre le boîtier à clé et le coffret de gestion pour la liaison filaire.

6. Branchement électrique

Il faut s'assurer que les bornes du coffret de gestion soient reliées aux bornes correspondantes du coffret de connexion.

Il faut également s'assurer que les contacts des bornes soient bien serrés sur la partie conductrice dénudée des fils.

Les liaisons électriques à établir sont les suivantes :



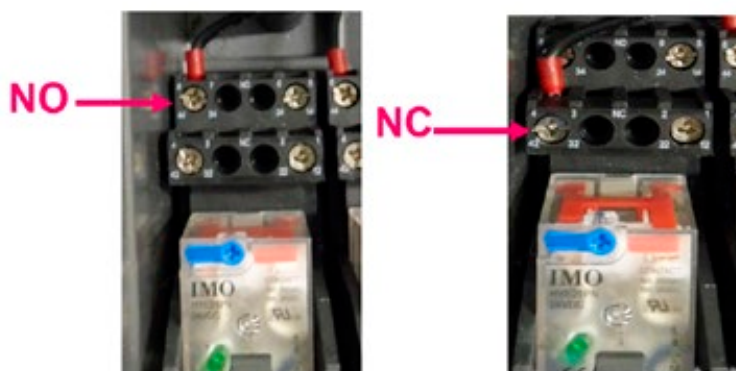
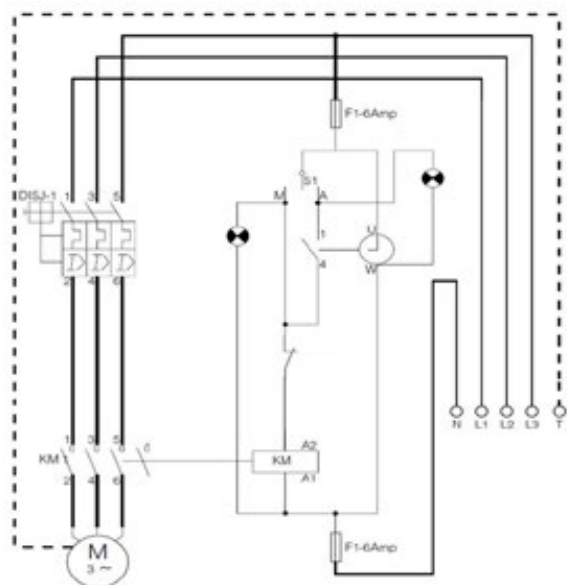
6.1. Asservissement

Il est possible via un contact sec et libre de potentiel de réaliser un asservissement (voir le schéma page précédente et le schéma électrique).

Cet asservissement peut servir à la pompe de filtration, au surpresseur....

Dans le coffret de gestion couverture automatique, le branchement au niveau du relais est en normalement ouvert (NO). Il faut modifier le branchement en normalement fermée (NF) pour réaliser l'asservissement.

Schéma électrique du coffret de filtration :



6.2. Boîtier de raccordement STARDECK

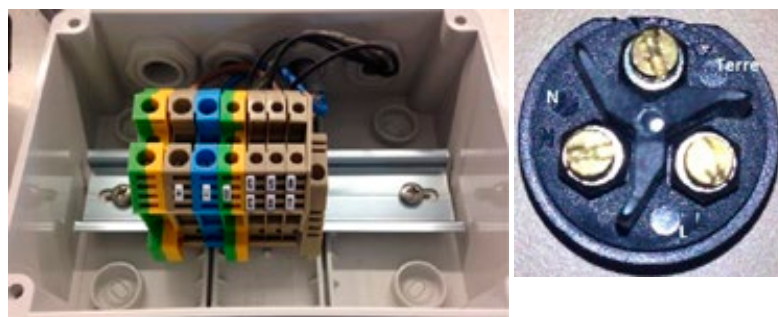
IMPORTANT

Ventiler la fosse pour éviter les problèmes d'humidité dans le moteur et dans le boîtier de connexion.

Au niveau de la boîte moteur, raccorder également les connecteurs rapides mâles du moteur aux connecteurs femelles montés sur la paroi blanche du compartiment. Le connecteur du compte-tour comporte trois contacts (C/S/A), celui du sens de rotation en comporte 2 (+/-).

Raccordement du connecteur du capteur moteur donné à titre informatif, car déjà raccordé en usine.

Connecter	Fils	Bornier après 11/2019	Bornier avant 11/2019
L	3	C	C
Terre	1	A	T
N	2	S	A



Une fois que le bon fonctionnement de la couverture aura été validé (sens de rotation de l'axe, mémorisation des fins de course...), et le boîtier fixé verticalement (presses étoupes vers le bas), le compartiment « connectique » de la boîte moteur pourra être rempli du gel étanche amovible (fourni) afin de protéger les contacts contre l'humidité.

Si le sens de rotation de l'axe est incorrect, il convient de procéder à son inversion comme indiqué dans la partie concernant la carte électronique.

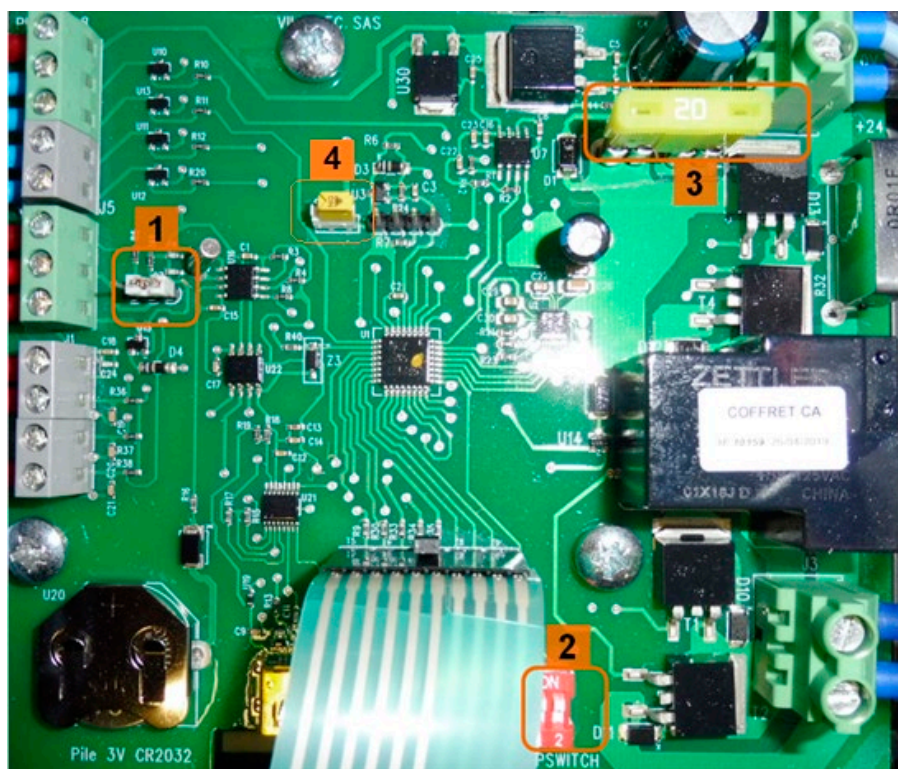
ATTENTION

Les câbles connectés au moteur Aquamat doivent former une boucle plus basse que les connecteurs du moteur pour éviter les infiltrations d'eau.

7. Réglage et programmation des fins de courses

Les fins de course sont gérées par une carte électronique. La programmation se fait à partir d'un panneau de contrôle.

7.1. La carte électronique



Numéro 1 : Cavalier

Le cavalier peut avoir 2 positions, cette position est choisie en fonction de la motorisation.

Dans le cas d'un moteur AQUAMAT, le cavalier relie **la broche de gauche et la broche centrale**.

Numéro 2 : Dipswitch

Le Dipswitch numéro 1 est utilisé pour changer le sens de rotation du moteur, en fonction du côté duquel il est situé (voir figure ci-contre) :

- Moteur à droite : le dipswitch 1 doit être sur OFF
- Moteur à gauche : le dipswitch 1 doit être sur ON

Le Dipswitch numéro 2 doit toujours être sur « ON ».

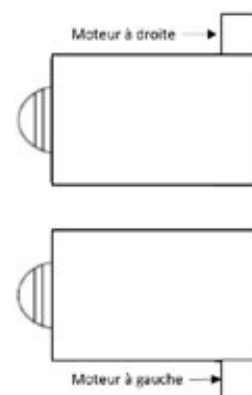
Numéro 3 : Fusible

La carte ne devra jamais être équipée avec un fusible supérieur à 20 A. Il est toutefois fortement conseillé d'utiliser un fusible en rapport avec la motorisation de la couverture automatique.

Dans le cas d'un moteur AQUAMAT, **positionner le fusible de 10 A (fourni) sur la carte électronique.**

Numéro 4 : Reset

Permet de réinitialiser la carte électronique.











8. Le panneau de contrôle

Ce panneau comporte trois boutons et 5 LEDs, décrits dans le tableau ci-dessous.

Pour les deux premières LEDs, le clignotement signifie que l'apprentissage est en cours, alors qu'un allumage fixe signifie que l'apprentissage est à réaliser (pour les deux premières LEDs).

Si la 5ème LED s'allume, cela signifie qu'il existe un défaut au niveau du signal du capteur du moteur.



							
Fins de course	Non utilisée	Non utilisée	Signal du capteur moteur	Validation de la position fermée	Validation de la position ouverte	Validation de l'étape réalisée	

La carte électronique gère automatiquement l'arrêt du tablier en fin de fermeture ainsi qu'en fin d'ouverture. Ces positions exactes doivent être acquises et mémorisées à la mise en service de la couverture selon la procédure et les étapes qui suivent. A tout moment par la suite, ces positions pourront être réajustées en suivant la même procédure.

8.1. Initialisation de la carte électronique:



Au niveau du panneau de commande, l'ensemble des LEDs sont éteintes.

Appuyer pendant 5 secondes sur les deux touches :  

L'ensemble des 5 LEDs clignotent.

Appuyer brièvement sur « OK ».

Les deux premières LEDs s'allument, l'initialisation est terminée.

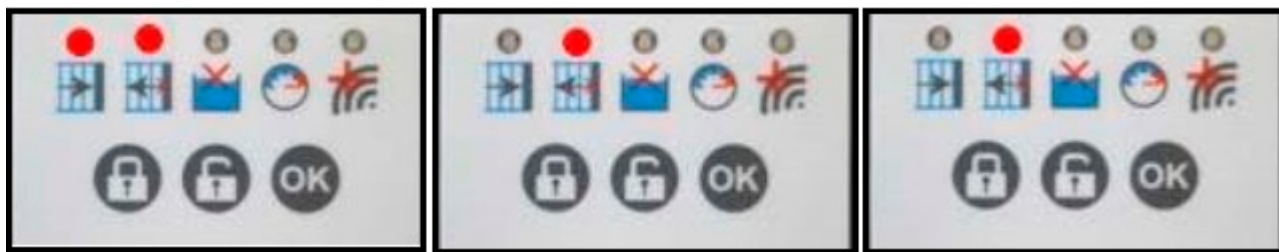
8.2. Validation du sens de rotation de l'axe :

Introduire la clé dans le boîtier de commande. En la basculant sur la position « FERM », le tablier doit se dérouler sur le bassin. En la basculant sur la position « OUV », le tablier doit s'enrouler sur son axe.

NOTA BENE : il est normal que la clé revienne en position « 0 » lorsqu'elle est relâchée.

Si le sens d'enroulement est inversé par rapport aux indications du boîtier à clé il convient de changer la position du dipswitch « 1 » (voir la page précédente) au niveau de la carte électronique.

8.3. Programmation des fins de course :



Actionner la clé jusqu'à mettre en butée le tablier côté opposé à l'axe. Valider la position bassin fermé en appuyant sur jusqu'au clignotement de la Led de gauche.

Actionner la clé de façon à enrayer le tablier sur l'axe. Valider la position bassin ouvert en appuyant sur la Led de gauche s'éteint.

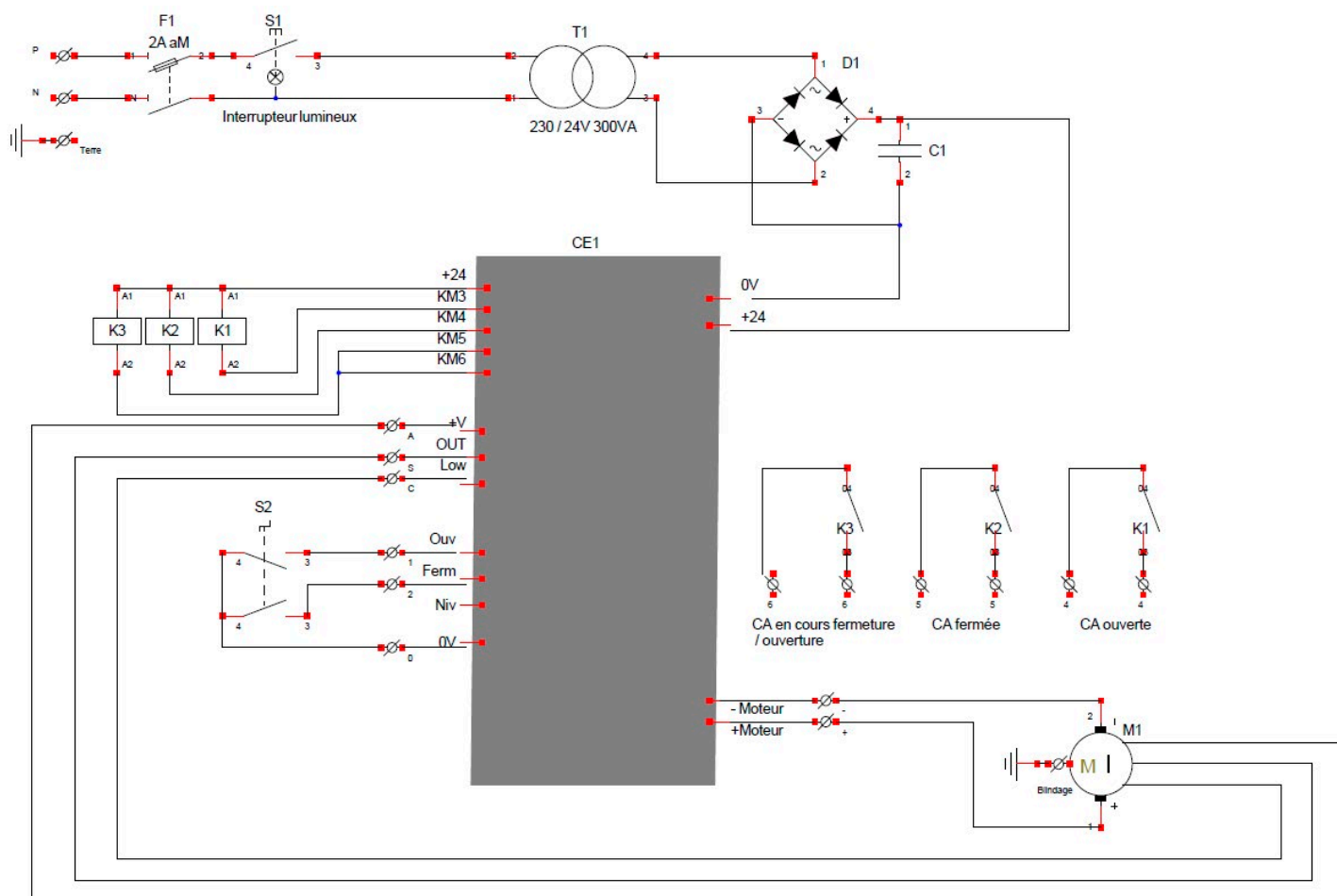
Activer la clé pour fermer le bassin. Maintenir la clé jusqu'à ce que le moteur s'arrête. Activer la clé dans l'autre sens en donnant une impulsion. Le tablier s'enroule sur l'axe. La 2ème Led clignote. Au bout d'une vingtaine de secondes la Led s'éteint. Fin de la programmation.

NOTA BENE Une perte de mémorisation des fins de courses peut se produire en cas de coupure de courant :

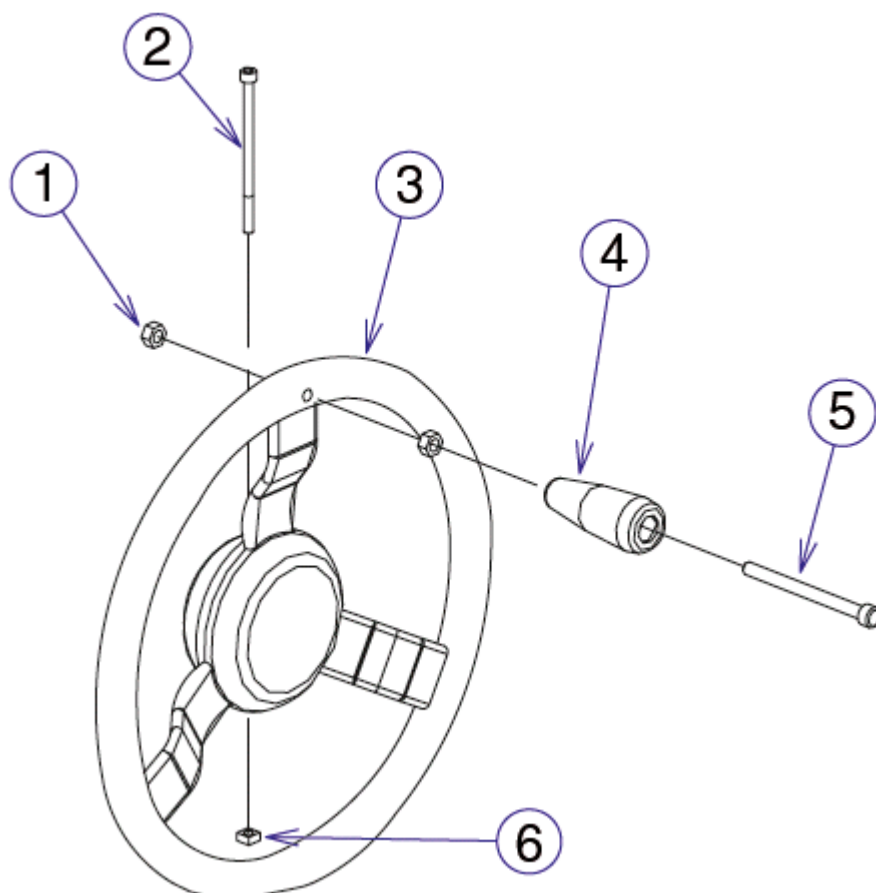
- Pendant les opérations d'ouverture ou de fermeture de la couverture.
- Si la couverture est partiellement ouverte ou partiellement fermée.

Il convient alors de reprogrammer les fins de course selon le mode opératoire précédent.

9. Schéma électrique



10. Montage du volant



Rep	Désignation	Qté
1	Ecrou inox M8	2
2	Vis inox 6x100	1
3	Volant Ø 300mm	1
4	Poignée	1
5	Vis inox 8x100	1
6	Ecrou inox carré M6	1

Le volant est fourni pour permettre la mise en sécurité du bassin lorsque le moteur est en panne.

11. Recommandations d'utilisation

Rester vigilant lors des mises en service. Avant de faire fonctionner le moteur, vérifier :

- qu'aucun baigneur n'est dans la piscine avant de fermer celle-ci.
- qu'aucun objet flottant ou balai automatique ne peut entraver le mouvement du tablier.
- que le niveau de l'eau est correct (ni trop élevé, ni trop bas).

Assister au mouvement complet du tablier jusqu'à l'arrêt par fin de course.

12. Entretien et hivernage

Le moteur AQUAMAT 3001 ne nécessite pas d'entretien particulier. Vérifier simplement que la fosse dans laquelle il est installé n'est pas trop humide ou pleine d'eau.

Durant l'hiver, il est conseillé d'enlever le moteur, après avoir déroulé le tablier sur le bassin :

- Dévisser et retirer les connecteurs rapides sur le côté de l'AQUAMAT 3001 en laissant le boîtier fixé au mur.
- Déposer la clavette en U en la tirant vers le haut et enlever le moteur AQUAMAT 3001.
- Stocker le moteur à l'abri des intempéries et de l'humidité.

A la remise en service, effectuer les mêmes opérations dans l'ordre inverse et procéder à un réglage des fins de course.



AQUAMAT 3001

Automatic cover motor, after October 2019

INSTALLATION AND MAINTENANCE INSTRUCTIONS

To be read carefully and kept for future reference

You have just acquired an Aquamat 3001 motor to power an automatic pool cover, thank-you for placing your trust in us. It is a reliable and efficient product. Before commencing its installation and operation, please read the following document carefully, it contains important recommendations concerning the various manipulations and advice for use. Keep this manual and show it to any other users.

CONTENTS

INSTALLATION INSTRUCTIONS	15
1.1. Tools required.....	15
1.2. Check the electrical point of supply	15
1.3. Check drainage of the dry motor pit	15
MOTOR DRIVE SYSTEM.....	16
1. Materials provided	16
2. Installing the motor	16
3. Deck box	17
4. Wiring in the electrical panel.....	17
4.1. Installing the electrical panel.....	17
4.2. Reversing the swing of the electrical panel door	17
5. Key switch	18
6. Electrical wiring.....	18
6.1. Slaving	19
6.2. STARDECK connection box.....	19
7. Setting and programming the end of travel.....	20
7.1. The printed circuit board.....	20
8. The control panel.....	21
8.1. Initialisation of the printed circuit board	21
8.2. Validation of the direction of rotation of the axle	21
8.1. Programming the ends of travel	22
9. Wiring diagram	22
10. Assembling the flywheel	23
11. Operating recommendations	23
12. Maintenance and winterizing	24

INSTALLATION INSTRUCTIONS

1.1. Tools required

Step	Tools required
Mounting the motor and the control panel	<ul style="list-style-type: none">- Small flat head screw driver- Cross-head screw driver- Stripping pliers- Cutting pliers- Stanley knife- Percussion drill and Ø 8 mm concrete drill bit

1.2. Check the electrical point of supply

Lay a duct to run the motor power cable:

- Cable 3 × 4 mm² up to 20 m
- Cable 3 × 6 mm² up to 30 m

Lay a duct to run the motor sensor cable:

- Cable 3 × 1 mm² shielded
- Make sure that the sensor cable is not run in the same duct as an energy consuming device.

Lay a duct to run the booster pump power cable (Cleandeck option):

- Cable 3 × 1.5 mm² up to 20 m
- Cable 3 × 2.5 mm² up to 50 m

1.3. Check drainage of the dry motor pit

The Aquamat motor is not watertight, it is merely splashproof (IP55). The motor must, therefore, be installed in a drained pit fitted with a lift pump and a door that can be locked. The dimensions of the motor pit must correspond to those indicated in the civil engineering diagrams.

MOTOR DRIVE SYSTEM

1. Materials provided

- Motor and deck box
- Electrical panel for automatic cover
- Motor pin
- U-shaped pin
- Flywheel (in the case of an AQUAMAT motor)

2. Installing the motor

Orient the shaft so that the groove is facing upwards.

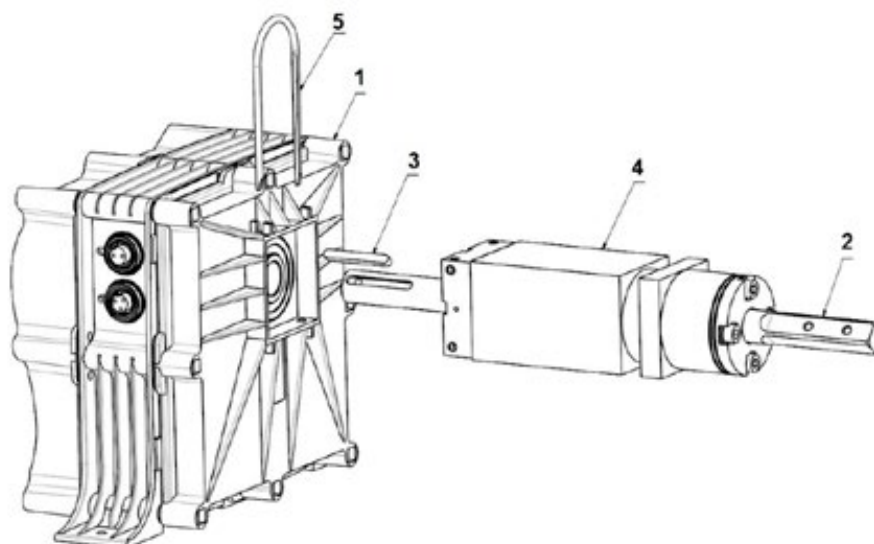
Insert the motor pin into the groove in the shaft.

Line the pin up with the groove in the hollow shaft and put the motor in position.

Push it in fully. In the case of resistance, check that the motor pin is properly positioned.

Put the U-shaped pin in position, making sure that it emerges underneath the throughwall flange.

Ref	Description	Qty
1	Motor Aquamat 3001	1
2	Stainless steel shaft Ø30 mm	1
3	Motor pin	1
4	Stardeck throughwall flange	2
5	U shaped pin	2



3. Deck box

Drill a hole in the wall above the motor using a \varnothing 8 mm and fasten the deck box in position.

4. Wiring in the electrical panel

4.1. Installing the electrical panel

The electrical panel should be mounted on a wall in the plant room, protected from sun and rain, and at a distance of more than 3.5 m from the pool.

The installation steps are as follows:

Unscrew the 6 plastic screws and remove the front facing of the electrical panel.

Remove the retaining screw from the mounting bracket at the bottom of the electrical panel.

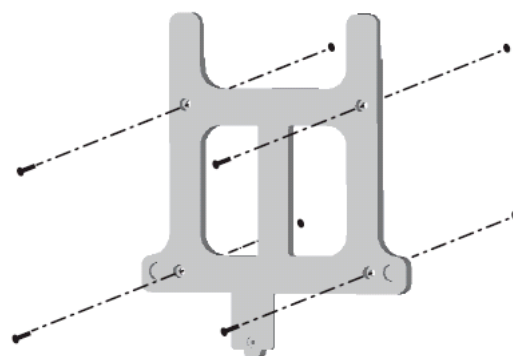
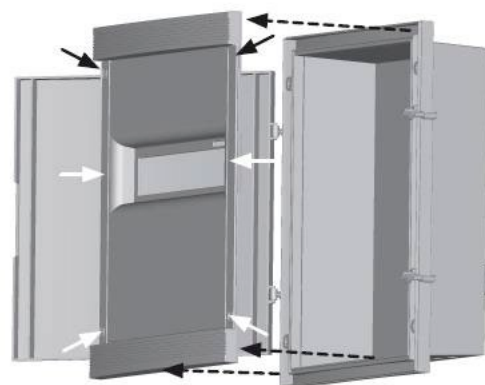
Use the mounting bracket as a drilling template.

Mount the bracket on the wall using the screws and bushings provided.

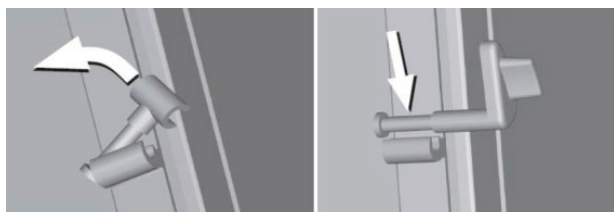
Hang the electrical panel on the bracket and put the retaining screw back in position.

Insert the cable glands and carry out wiring.

Replace the front facing once wiring is complete.



4.2. Reversing the swing of the electrical panel door



Take the door off its hinges.

Remove the hinges and the locks.

Invert and replace the hinges and locks.

Clip the door back onto its hinges.

CAUTION

The instructions set out here only concern connections to be carried out by the installer. The electrical panel is pre-wired in the factory. Wiring should under no circumstances be modified at the risk of damage or injury. It is very important to use cables with a cross section that is adequate for the current that they will carry. Check that connections are correctly tightened. An inadequately sized cable or loose connection could heat up and start a fire. According to the French standard C15-100, a 30 mA residual current device must be installed at the head of the line.

5. Key switch

The key switch must be installed in a place from which the entire pool is visible. This will allow the person operating the key switch to unroll the cover over the pool to ensure that there is no-one in the pool for the entire duration of the operation (NF P90-308 requirement).

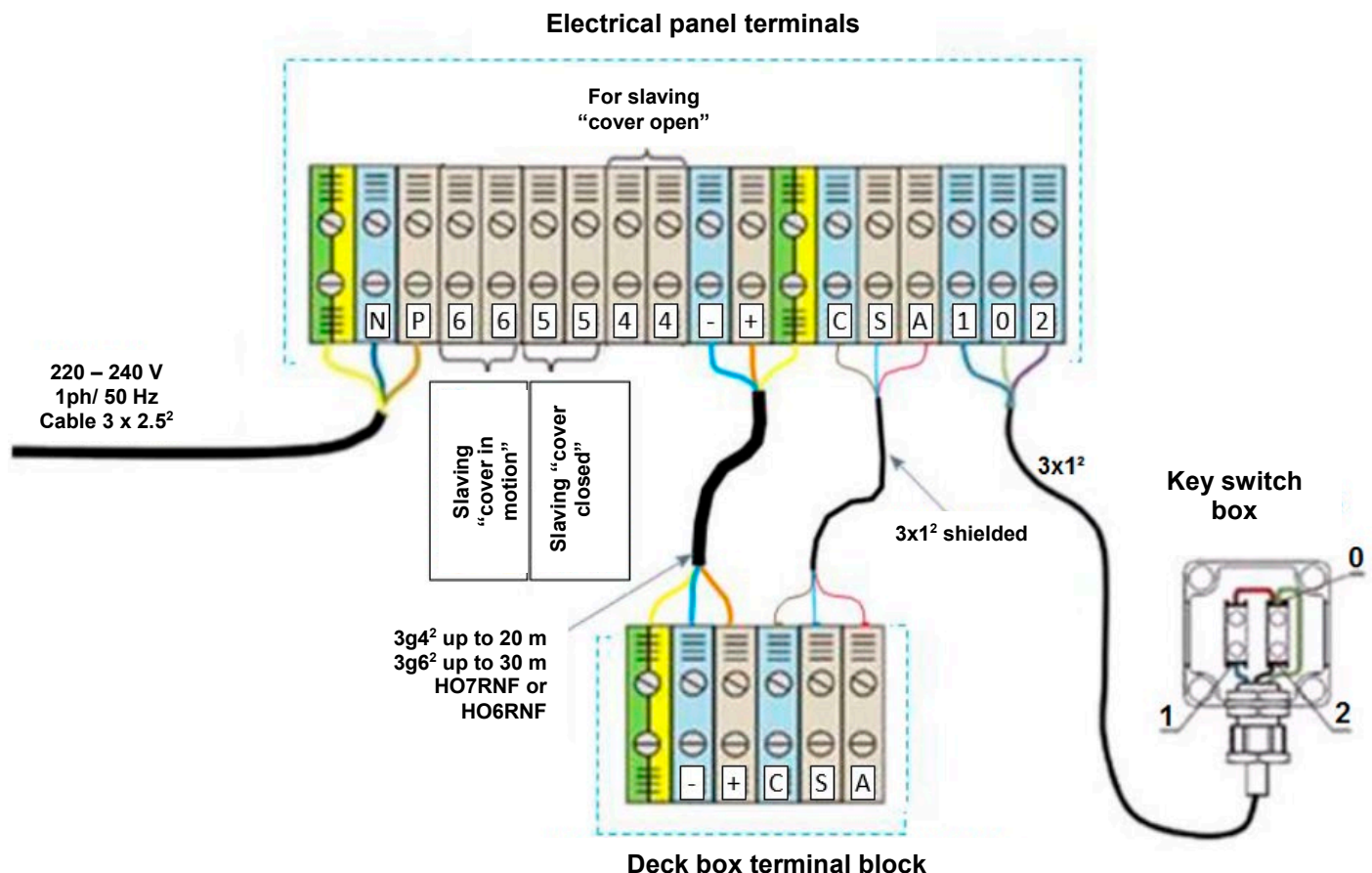
Lay a duct between the key switch and the electrical panel to run the cables.

6. Electrical wiring

Check that the electrical panel terminals are connected to their corresponding terminals in the deck box.

Check that the stripped sections of the wires are tightened correctly in their terminal contacts.

The electrical connections to be made are as follows:



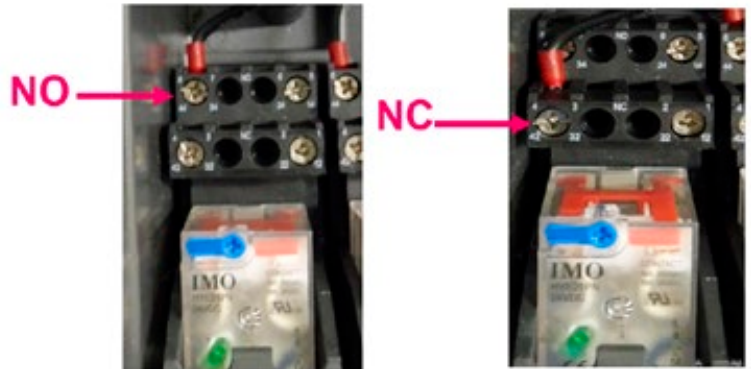
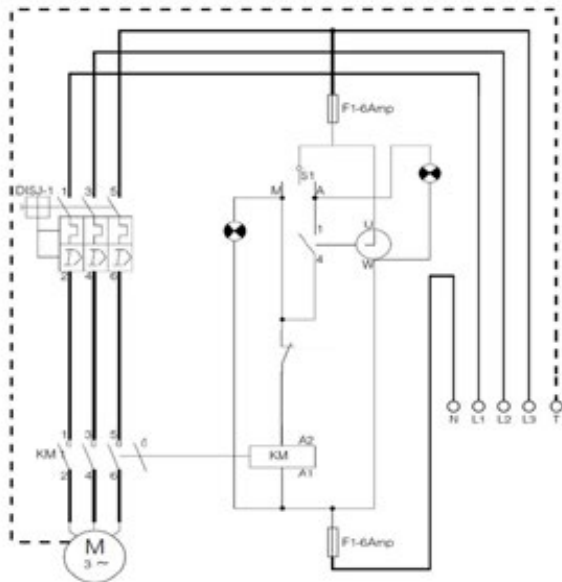
6.1. Slaving

Slaving is possible via a potential free dry contact (refer to the diagram on the previous page and the wiring diagram).

Slaving can be associated with the filtration pump, booster pump, etc.

The connection at the relay in the automatic cover electrical panel is normally open (NO). This must be changed to normally closed (NC) to carry out slaving.

Filtration panel wiring diagram:



6.2. STARDECK connection box

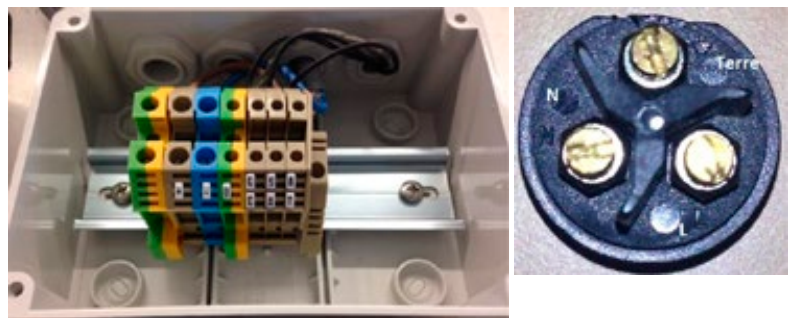
IMPORTANT

The pit should be ventilated to avoid problems with humidity in the motor and the deck box

In the deck box, connect the quick male connectors of the motor to the female connectors on the white wall of the compartment. The revolution counter connector has three contacts (C/S/A), the rotation direction connector features 2 (+/-).

Wiring of the motor sensor connector is provided for information purposes, it is pre-wired in the factory.

Connector	Wire	Terminal after 11/2019	Terminal before 11/2019
L	3	C	C
Earth	1	A	T
N	2	S	A



Once correct operation of the cover has been verified (direction of rotation of the axle, memorisation of ends of travel, etc.), and the deck box has been fixed in position, it can be filled with the removable waterproof gel (supplied) to protect the contacts against humidity.

If the rotation of the axle is incorrect, invert it as shown in the section describing the printed circuit board.

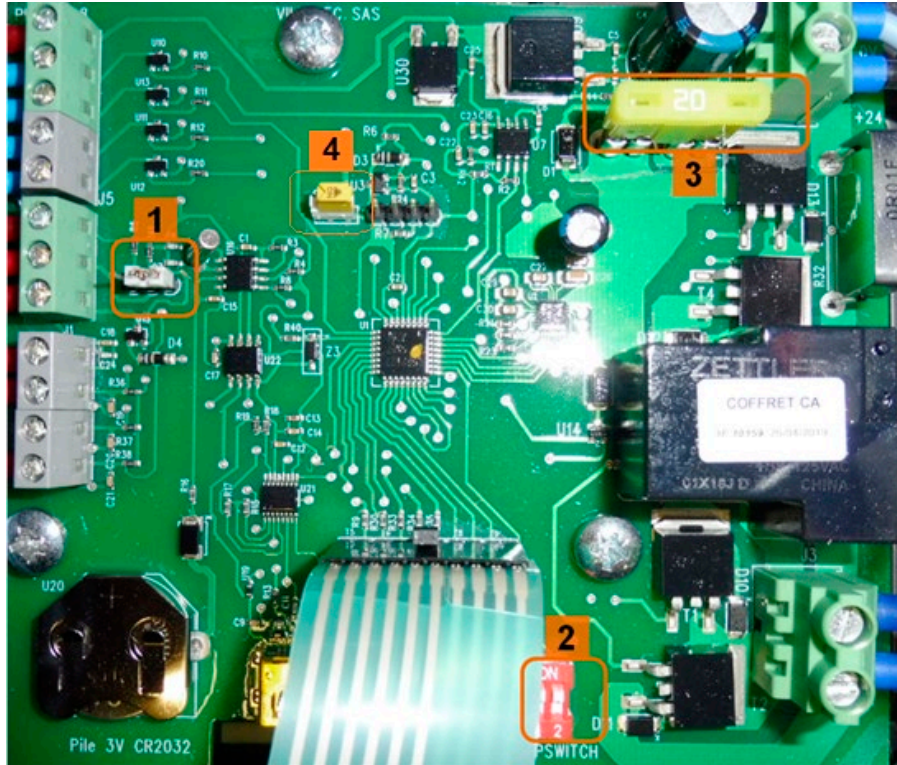
CAUTION

The cables connected to the Aquamat motor must form a loop lower than the motor connectors to prevent the ingress of water.

7. Setting and programming the end of travel

The ends of travel are managed by a printed circuit board. The control panel is used to program the ends of travel.

7.1. The printed circuit board



Number 1: Jumper

There are two possible positions for the jumper, the position is selected depending on the motor drive system. In the case of an AQUAMAT motor, the jumper connects **the left-hand side pin and the central pin**.

Number 2: Dipswitch

Dipswitch number 1 is used to change the direction of rotation of the motor, this will depend on the side of the pool on which the motor is located (refer to the figure opposite):

- Motor on the right-hand side: dipswitch 1 should be set to OFF
- Motor on the left-hand site: dipswitch 1 should be set to ON

Dipswitch number 2 should always be set to ON.

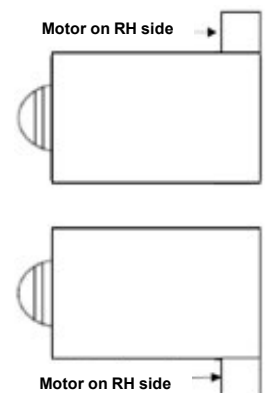
Number 3: Fuse

The board should never be fitted with a fuse with a rating above 20 A. The use of a fuse rated for the automatic cover motor is highly recommended.

In the case of an AQUAMAT motor, **mount the 10 A fuse (provided) on the printed circuit board**.

Number 4: Reset

This is used to reset the printed circuit board.



8. The control panel

This panel features 3 buttons and 5 LEDs, as described in the table below.

As regards the first 2 LEDs, blinking signifies that learning is underway, while a fixed light indicates that learning must be carried out (for the first two LEDs).

If the 5th LED is lit up, this means that there is a fault on the motor sensor signal line.



Ends of travel



Not used



Not used



Motor sensor signal



Validation of the closed position



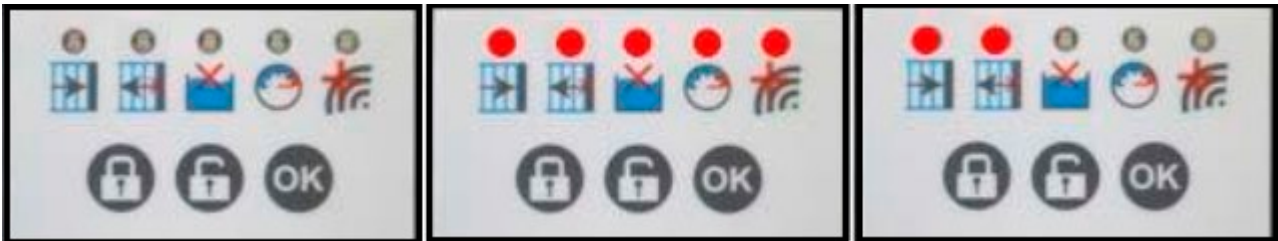
Validation of the open position



Validation of the step performed

The PCB automatically manages stopping of the cover apron when it is fully opened or closed. The exact positions must be established and saved when the cover is commissioned according to following procedure and steps. These positions may be altered at any time by following the same procedure.

8.1. Initialisation of the printed circuit board



On the control panel, all the LEDs are out.

Hold these keys down for 5 seconds:



All five LEDs will blink.

Press OK briefly.

The first two LEDs will light up, initialisation is complete.

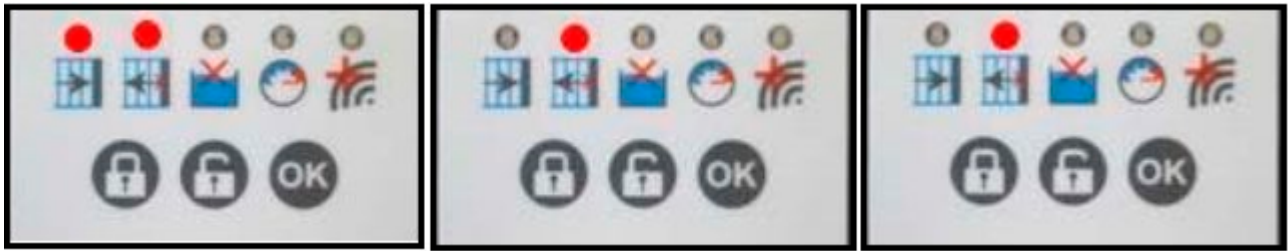
8.2. Validation of the direction of rotation of the axle

Insert the key into the key switch. When the key is turned to FERM, the cover apron should roll out over the pool. When turned to OUV, the cover apron should roll up around the axle.

NOTA BENE: it is normal for the key to return to the 0 position when it is released.

If the direction of rotation is inversed with respect to the markings on the key switch, change the position of dipswitch 1 (see above) on the printed circuit board.

8.1. Programming the ends of travel



Turn the key and hold it in position until the cover apron reaches the side opposite the axle. Validate the pool closed position by pressing until the leftmost LED starts to blink.

Turn the key and hold it in position until the cover apron is round the axle. Validate the pool open position by pressing . The leftmost LED goes out.

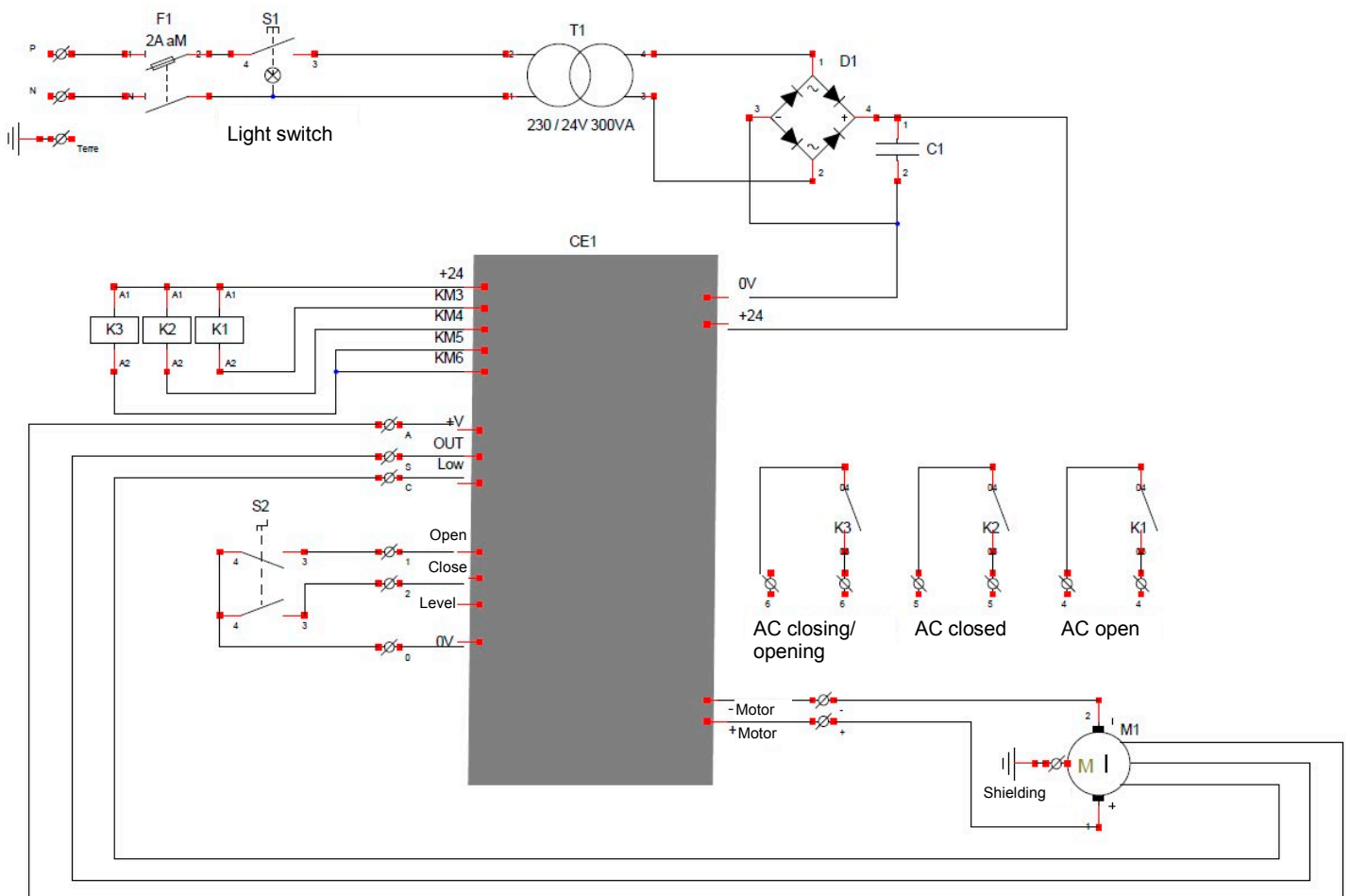
Turn the key to close the pool. Hold the key in position until the motor stops. Turn the key in the other direction, giving it a twist. The slat apron rolls up around the axle. The second LED blinks. After twenty seconds, the LED goes out. Programming is complete.

NOTA BENE: The ends of travel can be lost from memory in the event of a power outage:

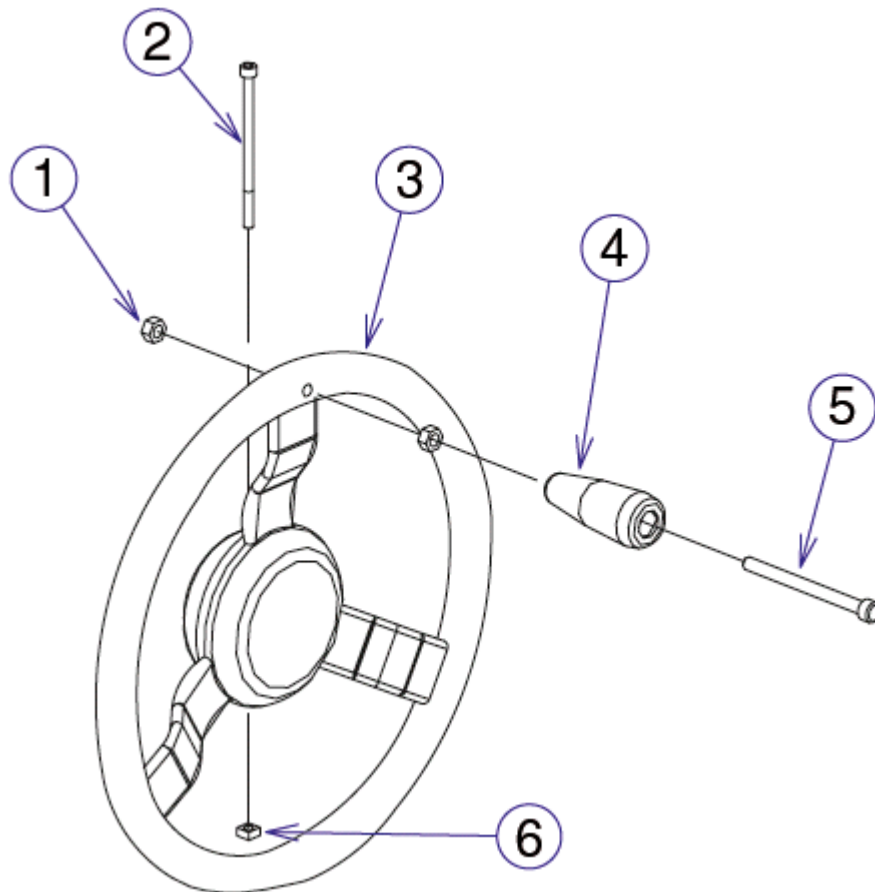
- While the cover is in motion, either opening or closing.
- If the cover is partially open or partially closed.

In that event, simply reprogram the ends of travel as described previously.

9. Wiring diagram



10. Assembling the flywheel



Ref	Description	Qty
1	Stainless steel nut M8	2
2	Stainless steel screw 6x100	1
3	Flywheel Ø 300mm	1
4	Hand grip	1
5	Stainless steel screw 8x100	1
6	Stainless steel square not M6	1

The flywheel is provided to allow the pool to be secured in the event that the motor breaks down.

11. Operating recommendations

Be careful during when operating the cover. Before starting the motor, check :

- that no-one is in the pool before closing it.
- that no floating object or pool robot could hinder movement of the slat cover.
- that the water level is correct (not too high, not too low).

Keep watch over the pool while the slat apron is in motion up until it reaches the end of travel.

12. Maintenance and winterizing

The Aquamat 3001 motor does not require any specific maintenance. Simply check that the pit in which it is installed is not too humid or full of water.

During the winter, the motor should be removed once the slat apron has been rolled out over the pool :

- Unscrew and remove the quick fit connection on the side of the AQUAMAT 3001, leaving the box mounted on the wall.
- Remove the U-shaped pin by pulling it upwards and remove the AQUAMAT 3001 motor.
- Store the motor protected against bad weather and humidity.

Upon putting is back into operation, carry out this procedure in the reverse order and program the ends of travel.